



**REGIONE CAMPANIA**  
**AZIENDA OSPEDALIERA DI RILIEVO NAZIONALE E DI ALTA SPECIALIZZAZIONE**  
**“SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO”**  
**CASERTA**

---

**Deliberazione del Direttore Generale N. 1190 del 15/11/2024**

---

**Proponente: Il Direttore UOC TECNOLOGIA OSPEDALIERA E HTA**

**Oggetto: AFFIDAMENTO DEL SERVIZIO DI NOLEGGIO PER ANNI SETTE DI N.1 SISTEMA DI CHIRURGIA ROBOTICA PER LE ESIGENZE DEL BLOCCO OPERATORIO – PROCEDURA DI GARA N.PI055202-24 – AGGIUDICAZIONE CIG: B1D66C06EA**

**PUBBLICAZIONE**

In pubblicazione dal 15/11/2024 e per il periodo prescritto dalla vigente normativa in materia (art.8 D.Lgs 14/2013, n.33 e smi)

**ESECUTIVITA'**

Atto immediatamente esecutivo

**TRASMISSIONE**

La trasmissione di copia della presente Deliberazione è effettuata al Collegio Sindacale e ai destinatari indicati nell'atto nelle modalità previste dalla normativa vigente. L'inoltro alle UU. OO. aziendali avverrà in forma digitale ai sensi degli artt. 22 e 45 D.gs. n° 82/2005 e s.m.i. e secondo il regolamento aziendale in materia.

**UOC AFFARI GENERALI**

**Direttore Eduardo Chianese**

**ELENCO FIRMATARI**

*Gaetano Gubitosa - DIREZIONE GENERALE*

*Vittorio Romallo - UOC TECNOLOGIA OSPEDALIERA E HTA*

*Carmela Zito - UOC GESTIONE ECONOMICO FINANZIARIA*

*Angela Anacchiarico - DIREZIONE SANITARIA*

*Amalia Carrara - DIREZIONE AMMINISTRATIVA*

*Eduardo Chianese - UOC AFFARI GENERALI*

**Oggetto:** AFFIDAMENTO DEL SERVIZIO DI NOLEGGIO PER ANNI SETTE DI N.1 SISTEMA DI CHIRURGIA ROBOTICA PER LE ESIGENZE DEL BLOCCO OPERATORIO – PROCEDURA DI GARA N.PI055202-24 – AGGIUDICAZIONE CIG: B1D66C06EA

### IL DIRETTORE U.O.C. TECNOLOGIA OSPEDALIERA E HTA

A conclusione di specifica istruttoria, descritta nella narrazione che segue e i cui atti sono custoditi presso la struttura proponente, rappresenta che ricorrono le condizioni e i presupposti giuridico-amministrativi per l'adozione del presente provvedimento, ai sensi dell'art. 2 della Legge n. 241/1990 e s.m.i. e, in qualità di responsabile del procedimento, dichiara l'insussistenza del conflitto di interessi, ai sensi dell'art. 6 bis della legge 241/90 e s.m.i.

#### Premesso che

- quest'Azienda, a seguito della validazione dell'HTA aziendale e corrispondenza con gli organi regionali, ha avviato una consultazione preliminare di mercato con nota prot. n.31209/u del 26.10.2023, ai sensi dell'art. 77 del D.Lgs. 36/2023, finalizzata a verificare la disponibilità di operatori economici interessati alla *fornitura di un sistema di chirurgia robotica*;
- alla suddetta consultazione, scaduta il 15.11.2023, hanno manifestato interesse tre operatori economici;
- a seguito delle osservazioni pervenute da parte dei succitati operatori economici e delle valutazioni aziendali, è stata pubblicata, con nota prot. n.7624/u del 12.03.2024, un'ulteriore consultazione preliminare di mercato, a cui sono state allegare sia la scheda tecnica con i nuovi requisiti tecnici minimi obbligatori sia la tabella dei parametri qualitativi privi di punteggio;
- alla predetta consultazione, scaduta il 26.03.2024, hanno manifestato interesse gli stessi tre operatori economici della passata consultazione;
- alla nuova consultazione preliminare di mercato, pubblicata sul sito web dell'AORN, sul sito web "SIMAP informazione sugli appalti europei" e sulla piattaforma software del Ministero delle Infrastrutture e dei Trasporti, relativa all'affidamento *fornitura di un sistema di chirurgia robotica* per le esigenze del Blocco Operatorio, hanno confermato la propria manifestazione di interesse i seguenti tre operatori economici:
  1. "MEDTRONIC", il quale con pec del 19.03.2024 ha formulato delle osservazioni, in atti giacenti;
  2. "CMR", il quale con pec del 22.03.2024 ha formulato delle osservazioni, in atti giacenti;
  3. "AB MEDICA", il quale con pec del 25.03.2024 ha formulato delle osservazioni, in atti giacenti;
- l'UOC Tecnologia Ospedaliera e HTA, tenuto conto altresì delle osservazioni pervenute, ha provveduto a predisporre la versione definitiva del Capitolato Speciale d'Appalto per la fornitura in noleggio settennale di un sistema di chirurgia robotica e relativo materiale di consumo per n.1900 procedure;

#### Considerato che

- al fine di provvedere all'approvvigionamento in parola, l'U.O.C. Tecnologia Ospedaliera e HTA ha attivato sulla piattaforma Siaps, ai sensi dell'art.25 del D.Lgs. 36/2023 la procedura di gara n.

*Deliberazione del Direttore Generale*

PI055202-24 del 17.05.2024 per il servizio di noleggio per anni sette di n.1 sistema di chirurgia robotica e del relativo materiale di consumo con previsione di spesa pari ad € 6.720.000,00 oltre iva e con il criterio di aggiudicazione a favore dell'offerta economicamente più vantaggiosa, ai sensi dell'art. 108, comma 2, del Codice degli appalti come di seguito specificato:

- **noleggio settennale del sistema**, a canoni crescenti annuali, comprensivo di manutenzione full-risk, rapportati agli interventi annuali presunti, al fine di consentire la sostenibilità dell'investimento

Anno di noleggio	Numero d'interventi annuali presunti	Canone annuale
1°	80	138.947,36
2°	170	295.263,15
3°	300	521.052,63
4°	300	521.052,63
5°	350	607.894,73
6°	350	607.894,73
7°	350	607.894,73
<b>Costo complessivo canone settennale</b>		<b>3.300.000,00 i.e.</b>

- **costo presunto materiale di consumo per l'esecuzione di n. 1.900 procedure: € 3.420.000,00 oltre i.v.a. (costo medio per procedura: € 1.800,00 oltre i.v.a.);**

-il termine per la presentazione delle offerte, così come stabilito nella documentazione di gara, è scaduto alle ore 12:00 del 01.07.2024;

-entro il suddetto termine sono pervenute n. 3 offerte come riportato nel seguente prospetto:

N.	Denominazione Concorrente	Forma di Partecipazione	Numero di Partecipazione	Lotto	Data di Presentazione Offerta
1	MEDTRONIC ITALIA SPA	Singolo operatore economico	PI07529-24	Lotto 1	26.06.2024 15:08:37
2	CMR SURGICAL S.R.L.	Singolo operatore economico	PI077003-24	Lotto 2	28/06/2024 13:28:42
3	AB MEDICA	Singolo operatore economico	PI077650-24	Lotto 2	01/07/2024 09:32:06

-con verbale n. 1 del 02.07.2024, il RUP ha verificato la documentazione amministrativa richiesta in sede di gara ed ha ammesso tutte le ditte concorrenti alle successive fasi di gara;

-con deliberazione del Direttore Generale n.845 del 17.07.2024 è stata nominata la commissione giudicatrice, ai sensi dell'art. 93 del D.lgs 36/2023 per la valutazione delle suddette offerte tecniche telematiche pervenute;

#### **Preso atto che**

-la suindicata Commissione, terminate le valutazioni tecniche ed economiche, come da verbali n.1 del 25.07.2024, n.2 del 13.09.2024, n.3 del 16.10.2024, n.4 del 22.10.2024 e n.5 del 28.10.2024, tutti allegati alla presente delibera a formarne parte integrante e sostanziale, ha individuato come migliore offerta quella presentata dall'operatore economico Medtronic Italia spa;

*Deliberazione del Direttore Generale*

- a conclusione dell'attività svolta, la Commissione ha provveduto a trasmettere gli esiti delle operazioni di gara al RUP, per consentire allo stesso le attività consequenziali;
- il RUP ha provveduto a verificare, con esito positivo, il possesso dei requisiti dichiarati in sede di gara dall'aggiudicatario, nonché la regolarità contributiva ed il casellario giudiziale mediante il portale F.V.O.E. dell'Autorità Nazionale Anticorruzione;
  - in data 29.10.2024 è stata inviata la richiesta di Informativa Antimafia, ai sensi dell'art. 91 del D. Lgs. 159/2011, dell'operatore economico aggiudicatario sul portale B.D.N.A.;

#### Rilevato che

- dalle risultanze dei punteggi tecnici ed economici, così come dai verbali n.3 del 16.10.2024, n.4 del 22.10.2024 e n.5 del 28.10.2024 della Commissione giudicatrice, la graduatoria di merito della **procedura di gara n. PI055202-24 del 17.05.2024** che ne deriva è stata riportata nella tabella di seguito specificata:

Concorrente	Punteggio tecnico	Ribasso offerto	Costi della sicurezza	Punteggio economico	Punteggio complessivo	Costo totale della fornitura iva esclusa
MEDTRONIC ITALIA S.P.A..	62,66	29,84%	€ 18.859,00	30,00	92,66	€ 4.714.752,00
AB MEDICA	49,67	28,85%	€ 956,16	27,88	79,37	€ 4.781.280,00
CMR SURGICAL SRL	42,25	23,36%	€ 2.575,00	29,70	70,13	€ 5.150.208,00

#### Ritenuto

- per le motivazioni sopra rappresentate di prendere atto dei verbali di gara allegati alla presente;
- di procedere all'aggiudicazione con efficacia per il servizio di noleggio per anni sette di n.1 sistema di chirurgia robotica e relativo materiale di consumo per n.1900 procedure per le esigenze del blocco operatorio all'operatore economico MEDTRONIC ITALIA SPA (P.IVA 09238800156) per un importo complessivo pari ad € 4.714.752,00 oltre iva 22%;

#### Dato atto che

ai sensi dell'art. 17, co.5, del D. Lgs. 36/2023, dopo aver verificato il possesso dei requisiti in capo all'offerente, se ne dispone l'aggiudicazione, che è immediatamente efficace;

#### Attestata

la legittimità della presente proposta, che è conforme alla vigente normativa in materia;

### PROPONE

1. di prendere atto dei verbali di gara n.1 del 25.07.2024, n.2 del 13.09.2024, n.3 del 16.10.2024, n.4 del 22.10.2024 e n.5 del 28.10.2024, tutti allegati alla presente delibera a formarne parte integrante e sostanziale;
2. di procedere all'aggiudicazione con efficacia di cui alla procedura di gara n. PI 055202-24 del 17.05.2024 per il servizio di noleggio per anni sette di n.1 sistema di chirurgia robotica e relativo

*Deliberazione del Direttore Generale*

- materiale di consumo per n.1900 procedure per le esigenze del blocco operatorio all'operatore economico MEDTRONIC ITALIA SPA (P.IVA 09238800156) per un importo complessivo pari ad € 4.714.752,00 oltre iva 22%, ovvero € 5.751.997,44 iva 22% compresa;
3. di imputare la spesa complessiva di € 3.318.097,44 i.v.a. inclusa 22% relativa al servizio di noleggio di n.1 sistema di chirurgia robotica, sul conto economico 5040201010 – CANONE DI NOLEGGIO AREA SANITARIA così suddivisa:
    - a. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2025;
    - b. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2026;
    - c. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2027;
    - d. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2028;
    - e. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2029;
    - f. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2030;
    - g. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2031;
  4. di imputare la spesa complessiva di € 2.433.900,00 iva inclusa 22% relativa all'esecuzione di n.1900 procedure, sul conto economico 5010107010 – DISPOSITIVI MEDICI – così suddivisa:
    - a. € 102.480,00 iva 22% compresa per n.80 procedure presunte per l'anno 2025;
    - b. € 217.770,00 iva 22% compresa per n.170 procedure presunte per l'anno 2026;
    - c. € 384.300,00 iva 22% compresa per n.300 procedure presunte per l'anno 2027;
    - d. € 384.300,00 iva 22% compresa per n.300 procedure presunte per l'anno 2028;
    - e. € 448.350,00 iva 22% compresa per n.350 procedure presunte per l'anno 2029;
    - f. € 448.350,00 iva 22% compresa per n.350 procedure presunte per l'anno 2030;
    - g. € 448.350,00 iva 22% compresa per n.350 procedure presunte per l'anno 2031;
  5. di attribuire alla presente procedura il seguente CIG: B1D66C06EA;
  6. di inserire nel contratto la clausola di recesso, ai sensi del combinato disposto degli artt. 92 e 100 del D. Lgs. 159/2011, qualora vengano accertati elementi relativi a tentativi di infiltrazione mafiosa;
  7. di pubblicare integralmente la presente deliberazione;
  8. di rendere la stessa immediatamente esecutiva, stante l'urgenza di utilizzare il sistema;
  9. di trasmettere copia del presente atto al Collegio Sindacale, ai sensi di Legge, nonché al Dipartimento Scienze chirurgiche ed alle uu.oo.cc. Gestione Economico-finanziaria e Provveditorato ed economato.

**Il Direttore U.O.C. Tecnologia Ospedaliera ed HTA**  
Ing. Vittorio Emanuele Romallo

*Deliberazione del Direttore Generale*



**IL DIRETTORE GENERALE**

**Dr. Gaetano Gubitosa**

individuato con D.G.R.C. n. 465 del 27/07/2023  
immesso nelle funzioni con D.P.G.R.C. n. 80 del 31/07/2023

**Vista** la proposta di deliberazione che precede, a firma del Direttore U.O.C. Tecnologia Ospedaliera e HTA  
Ing. Vittorio Emanuele Romallo;

**Acquisiti** i pareri favorevoli del Direttore Sanitario e del Direttore Amministrativo in modalità telematica  
(art.6, punto 1, lett. E del Regolamento Aziendale) e sotto riportati:

Il Direttore Sanitario	Dr.ssa Angela Anecchiarico	Favorevole
Il Direttore Amministrativo	Avv. Amalia Carrara	Favorevole

**DELIBERA**

per le causali in premessa, che qui si intendono integralmente richiamate e trascritte, di prendere atto della proposta di deliberazione che precede e, per l'effetto, di:

1. prendere atto dei verbali di gara n.1 del 25.07.2024, n.2 del 13.09.2024, n.3 del 16.10.2024, n.4 del 22.10.2024 e n.5 del 28.10.2024, tutti allegati alla presente delibera a formarne parte integrante e sostanziale;
2. procedere all'aggiudicazione con efficacia di cui alla procedura di gara n. PI 055202-24 del 17.05.2024 per il servizio di noleggio per anni sette di n.1 sistema di chirurgia robotica e relativo materiale di consumo per n.1900 procedure per le esigenze del blocco operatorio all'operatore economico MEDTRONIC ITALIA SPA (P.IVA 09238800156) per un importo complessivo pari ad € 4.714.752,00 oltre iva 22%, ovvero € 5.751.997,44 iva 22% compresa;
3. imputare la spesa complessiva di € 3.318.097,44 i.v.a. inclusa 22% relativa al servizio di noleggio di n.1 sistema di chirurgia robotica, sul conto economico 5040201010 – CANONE DI NOLEGGIO AREA SANITARIA così suddivisa:
  - a. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2025;
  - b. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2026;
  - c. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2027;
  - d. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2028;
  - e. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2029;
  - f. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2030;
  - g. € 474.013,92 iva 22% compresa per l'anno 2031;
4. imputare la spesa complessiva di € 2.433.900,00 iva inclusa 22% relativa all'esecuzione di n.1900 procedure, sul conto economico 5010107010 – DISPOSITIVI MEDICI così suddivisa:
  - a. € 102.480,00 iva 22% compresa per n.80 procedure presunte per l'anno 2025;
  - b. € 217.770,00 iva 22% compresa per n.170 procedure presunte per l'anno 2026;

*Deliberazione del Direttore Generale*



REGIONE CAMPANIA  
AZIENDA OSPEDALIERA DI RILIEVO NAZIONALE E DI ALTA SPECIALIZZAZIONE  
"SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO"  
CASERTA

---

- c. € 384.300,00 iva 22% compresa per n.300 procedure presunte per l'anno 2027;
  - d. € 384.300,00 iva 22% compresa per n.300 procedure presunte per l'anno 2028;
  - e. € 448.350,00 iva 22% compresa per n.350 procedure presunte per l'anno 2029;
  - f. € 448.350,00 iva 22% compresa per n.350 procedure presunte per l'anno 2030;
  - a. € 448.350,00 iva 22% compresa per n.350 procedure presunte per l'anno 2031;
5. attribuire alla presente procedura il seguente CIG: B1D66C06EA;
  6. inserire nel contratto la clausola di recesso, ai sensi del combinato disposto degli artt. 92 e 100 del D. Lgs. 159/2011, qualora vengano accertati elementi relativi a tentativi di infiltrazione mafiosa;
  7. pubblicare integralmente la presente deliberazione;
  8. rendere la stessa immediatamente esecutiva, stante l'urgenza di utilizzare il sistema;
  9. trasmettere copia del presente atto al Collegio Sindacale, ai sensi di Legge, nonché al Dipartimento Scienze chirurgiche ed alle uu.oo.cc. Gestione Economico-finanziaria e Provveditorato ed economato.

**Il Direttore Generale**  
**Gaetano Gubitosa**

*Deliberazione del Direttore Generale*

*Il presente atto, in formato digitale e firmato elettronicamente, costituisce informazione primaria ed originale ai sensi dei combinati disposti degli artt. 23-ter, 24 e 40 del D.Lgs. n. 82/2005. Eventuale riproduzione analogica, costituisce valore di copia semplice a scopo illustrativo.*



REGIONE CAMPANIA  
AZIENDA OSPEDALIERA DI RILIEVO NAZIONALE E DI ALTA SPECIALIZZAZIONE  
"SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO"  
CASERTA

---

ATTESTAZIONE DI VERIFICA E REGISTRAZIONE CONTABILE  
(per le proposte che determinano un costo per l'AORN – VEDI ALLEGATO)

*Deliberazione del Direttore Generale*

*Il presente atto, in formato digitale e firmato elettronicamente, costituisce informazione primaria ed originale ai sensi dei combinati disposti degli artt. 23-ter, 24 e 40 del D.Lgs. n. 82/2005. Eventuale riproduzione analogica, costituisce valore di copia semplice a scopo illustrativo.*

**Verbale n. 1 del 02.07.2024  
del Responsabile Unico del Procedimento**

**SEDUTA PUBBLICA**

**Oggetto: Procedura per l'affidamento del servizio di noleggio per anni sette di n.1 sistema di chirurgia robotica e del relativo materiale di consumo per le esigenze del blocco operatorio – procedura di gara n. PI055202-24 del 17.05.2024**

L'anno 2024 il giorno 02 del mese di Luglio alle ore 10:00, presso il proprio ufficio ubicato al piano primo dell'edificio B dell'AORN Caserta, il R.U.P. della Procedura di Gara in oggetto, ing. Vittorio Emanuele Romallo, ha avviato la seduta pubblica, tramite il portale Siaps, per la verifica della documentazione amministrativa presentata dagli operatori economici concorrenti.

PREMESSO CHE

- Il termine per la presentazione delle offerte, così come stabilito nella documentazione di gara, è scaduto alle ore 12:00 del 01.07.2024;
- entro il suddetto termine sono pervenute n. 3 offerte come riportato nel seguente prospetto:

N.	Denominazione Concorrente	Forma di Partecipazione	Numero di Partecipazione	Lotto	Data di Presentazione Offerta
1	MEDTRONIC ITALIA SPA	Singolo operatore economico	PI075297-24	Lotto 1	26.06.2024 15:08:37
2	CMR SURGICAL S.R.L.	Singolo operatore economico	PI077003-24	Lotto 1	28.06.2024 13:28:42
3	AB MEDICA	Singolo operatore economico	PI077650-24	Lotto 1	01.07.2024 09:32:06

Il RUP procede quindi alla verifica della documentazione amministrativa presentata dagli operatori economici concorrenti. MEDTRONIC ITALIA SPA, CMR SURGICAL S.R.L., AB MEDICA.

All'esito delle verifiche effettuate, il RUP ha attestato la completa conformità, rispetto alla documentazione di gara, della documentazione amministrativa presentata dalle società concorrenti ammettendole alle fasi successive di gara.





REGIONE CAMPANIA  
AZIENDA OSPEDALIERA DI RILIEVO NAZIONALE E DI ALTA SPECIALIZZAZIONE  
"SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO"  
CASERTA

---

Alle ore 15:30 del 02.07.2024 è terminata la seduta pubblica relativa alla valutazione delle buste amministrative riguardante la procedura di gara in oggetto.

Il presente Verbale consta di n. 2 pagine.

Letto, firmato e sottoscritto.

Il RUP  
*Ing. Vittorio E. Romallo*



**OGGETTO: Affidamento del servizio di noleggio, per anni sette, di n. 1 sistema di chirurgia robotica per le esigenze del blocco operatorio dell'A.O.R.N. "SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO" di Caserta - Procedura di Gara n. PI055202-24.**

**VERBALE SEDUTA RISERVATA n.1 del 25.07.2024**

In data 25.07.2024, alle ore 10:00 circa presso gli uffici della u.o.c. Tecnologia Ospedaliera di questa AORN ubicati al primo piano della Palazzina B, in Via Palasciano, Caserta, si è riunita la Commissione giudicatrice, per la valutazione delle offerte tecniche presentate dalle Società concorrenti, nominata giusta deliberazione n.845 del 17.07.2024 - composta come segue:

- Prof. Ferdinando Fusco – Direttore Dipartimento Scienze Chirurgiche – Presidente;
- Prof. Roberto Ivan Troisi – Direttore U.O.C. Chirurgia Epato-bilio-pancreatica, mininvasiva e robotica AOU Federico II - Consulente presso l'A.O.R.N. di Caserta - Componente;
- Dott. Gianfranco Lauria – supporto al RUP - componente;
- Dott.ssa Simona Gravina – Assistente Amministrativo U.O.C. Tecnologia Ospedaliera e HTA – Segretario verbalizzante.

Premesso che

- i componenti della predetta Commissione hanno compilato e sottoscritto l'apposito modulo per la dichiarazione di insussistenza di cause di inconferibilità/incompatibilità (all. 1,2,3).
- hanno partecipato alla procedura di gara i seguenti operatori economici:
  1. MEDTRONIC ITALIA SPA;
  2. CMR SURGICAL S.R.L.;
  3. AB MEDICA.

Tanto premesso si dichiara aperta la seduta riservata.

La Commissione procede al download delle offerte tecniche su piattaforma Siaps presentate dagli operatori economici concorrenti sopra elencati e verifica la presenza dei documenti richiesti in gara.

Terminata l'operazione succitata, La Commissione sospende i lavori e aggiorna la seduta a data da destinarsi.

La seduta viene chiusa alle ore 16:30.

Letto, confermato e sottoscritto.

Prof. Ferdinando Fusco

Prof. Roberto Ivan Troisi

Dott. Gianfranco Lauria

Dott.ssa Gravina Simona



**OGGETTO: Affidamento del servizio di noleggio, per anni sette, di n. 1 sistema di chirurgia robotica per le esigenze del blocco operatorio dell'A.O.R.N. "SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO" di Caserta - Procedura di Gara n. PI055202-24.**

**VERBALE SEDUTA RISERVATA n.2 del 13.09.2024**

In data 13.09.2024, alle ore 13:30 circa presso gli uffici della u.o.c. Tecnologia Ospedaliera di questa AORN ubicati al primo piano della Palazzina B, in Via Palasciano, Caserta, si è riunita la Commissione giudicatrice, per la valutazione delle offerte tecniche presentate dalle Società concorrenti, nominata giusta deliberazione n.845 del 17.07.2024 - composta come segue:

- Prof. Ferdinando Fusco – Direttore Dipartimento Scienze Chirurgiche – Presidente;
- Prof. Roberto Ivan Troisi – Direttore U.O.C. Chirurgia Epato-bilio-pancreatica, mininvasiva e robotica AOU Federico II - Consulente presso l'A.O.R.N. di Caserta - Componente;
- Dott. Gianfranco Lauria – supporto al RUP - componente;
- Dott.ssa Simona Gravina – Assistente Amministrativo U.O.C. Tecnologia Ospedaliera e HTA – Segretario verbalizzante.

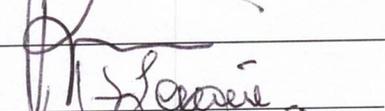
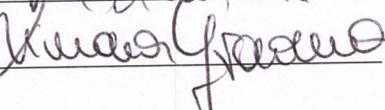
Tanto premesso si dichiara aperta la seduta riservata.

La Commissione procede alla verifica del possesso dei requisiti minimi riportati nel capitolato tecnico di gara delle n.3 società partecipanti e più precisamente AB MEDICA, CMR SURGICAL S.R.L., MEDTRONIC ITALIA S.P.A.

Terminata l'operazione succitata, La Commissione attesta la conformità dei sistemi offerti relativamente ai requisiti minimi richiesti ed ammette le tre società partecipanti alle fasi successive di gara.

Il presidente di Commissione sospende i lavori ed aggiorna la seduta a data da destinarsi.  
La seduta viene chiusa alle ore 15:30.

Letto, confermato e sottoscritto.

Prof. Ferdinando Fusco   
Prof. Roberto Ivan Troisi   
Dott. Gianfranco Lauria   
Dott.ssa Gravina Simona 



**OGGETTO: Affidamento del servizio di noleggio, per anni sette, di n. 1 sistema di chirurgia robotica per le esigenze del blocco operatorio dell'A.O.R.N. "SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO" di Caserta - Procedura di Gara n. PI055202-24.**

**VERBALE SEDUTA RISERVATA n.3 del 16.10.2024**

In data 16.10.2024, alle ore 09:30 circa presso gli uffici della u.o.c. Tecnologia Ospedaliera di questa AORN ubicati al primo piano della Palazzina B, in Via Palasciano, Caserta, si è riunita la Commissione giudicatrice, per la valutazione dei parametri a punteggio e la relativa attribuzione di cui alla documentazione tecnica presentata dalle Società concorrenti, nominata giusta deliberazione n.845 del 17.07.2024 - composta come segue:

- Prof. Ferdinando Fusco – Direttore Dipartimento Scienze Chirurgiche – Presidente;
- Prof. Roberto Ivan Troisi – Direttore U.O.C. Chirurgia Epato-bilio-pancreatica, mininvasiva e robotica AOU Federico II - Consulente presso l'A.O.R.N. di Caserta – Componente;
- Dott. Gianfranco Lauria – supporto al RUP - componente;
- Dott.ssa Simona Gravina – Assistente Amministrativo U.O.C. Tecnologia Ospedaliera e HTA – Segretario verbalizzante.

Tanto premesso si dichiara aperta la seduta riservata.

La Commissione procede alla valutazione della documentazione tecnica delle n.3 società partecipanti (MEDTRONIC ITALIA SPA, CMR SURGICAL SRL e AB MEDICA,) per l'attribuzione dei punteggi qualitativi.

La Commissione terminati i lavori di cui sopra decide di aggiornare la seduta per il giorno 22.10 p.v. ore 14:30 per l'attribuzione finale dei punteggi tecnici qualitativi e la loro pubblicazione sul portale SIAPS.

La seduta viene chiusa alle 12:30.  
Letto, confermato e sottoscritto.

Prof. Ferdinando Fusco \_\_\_\_\_

Prof. Roberto Ivan Troisi \_\_\_\_\_

Dott. Gianfranco Lauria \_\_\_\_\_

Dott.ssa Gravina Simona \_\_\_\_\_



**OGGETTO: Affidamento del servizio di noleggio, per anni sette, di n. 1 sistema di chirurgia robotica per le esigenze del blocco operatorio dell'A.O.R.N. "SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO" di Caserta - Procedura di Gara n. PI055202-24.**

**VERBALE SEDUTA RISERVATA n.4 del 22.10.2024**

In data 22.10.2024, alle ore 14:30 circa presso gli uffici della u.o.c. Tecnologia Ospedaliera di questa AORN ubicati al primo piano della Palazzina B, in Via Palasciano, Caserta, si è riunita la Commissione giudicatrice, per la prosecuzione dei lavori relativi alla valutazione delle offerte tecniche, nominata giusta deliberazione n.845 del 17.07.2024 - composta come segue:

- Prof. Ferdinando Fusco – Direttore Dipartimento Scienze Chirurgiche – Presidente;
- Prof. Roberto Ivan Troisi – Direttore U.O.C. Chirurgia Epato-bilio-pancreatica, mininvasiva e robotica AOU Federico II - Consulente presso l'A.O.R.N. di Caserta – Componente;
- Dott. Gianfranco Lauria – supporto al RUP - componente;
- Dott.ssa Simona Gravina – Assistente Amministrativo U.O.C. Tecnologia Ospedaliera e HTA – Segretario verbalizzante.

Tanto premesso si dichiara aperta la seduta riservata.

La Commissione procede al completamento del processo di valutazione delle offerte tecniche presentate dalle n.3 società concorrenti (MEDTRONIC ITALIA SPA, CMR SURGICAL SRL, AB MEDICA) e la relativa attribuzione dei punteggi.

Successivamente la Commissione provvede alla pubblicazione sul portale SIAPS So.Re.Sa. dei punteggi qualitativi e decide di fissare per il giorno 28.10 p.v. ore 15:00 l'apertura pubblica delle offerte economiche.

La seduta viene chiusa alle 15.30

Letto, confermato e sottoscritto.

Prof. Ferdinando Fusco

Prof. Roberto Ivan Troisi

Dott. Gianfranco Lauria

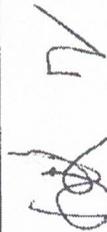
Dott.ssa Gravina Simona

**TABELLA ATTRIBUZIONE PUNTEGGIO - MAX 70 PUNTI**

Parametro di valutazione	Criterio di valutazione	Punteggio massimo attribuibile	Medtronic Italia S.p.A. COVIDIEN LLC Hugo RAS	CMR Surgical Srl CMR Surgical Ltd Versius Plus	AB-MEDICA Intuitive Surgical, Inc robotico da Vinci X IS4200
Caratteristiche e tecniche generali costruttive ed applicative del sistema	<p>Compatibilità con le colonne laparoscopiche in dotazione all'AORN. Per compatibilità s'intende la possibilità di adoperare, per gli interventi di chirurgia robotica, le colonne laparoscopiche in dotazione a quest'AORN (STRYKER mod. 1688 AIM AK; STORZ mod. IMAGE 1; STORZ mod. TC201; STORZ mod. TC304; OLYMPUS mod. OTV S700; OLYMPUS mod. OTV S200; OLYMPUS mod. OTV S7)</p>	<p>Tabellare SI/NO punti 2</p>	<p>Il sistema Hugo è già configurato per l'impiego con la colonna laparoscopica Karl Storz Image 1 S, compatibile integralmente con gli endoscopi della serie Tipcam 1 S nonché con il video processore Storz già presenti nella struttura ospedaliera. Qualora l'ospedale lo ritenesse necessario, grazie alla modularità del sistema robotico Hugo ed alla compatibilità con le suddette apparecchiature, è possibile sostituire i componenti forniti con il sistema Hugo con quelli analoghi Karl Storz della serie Image 1 S già in dotazione presso l'ospedale</p> <p><b>PUNTI 2</b> SI</p>	<p>Il Versius non richiede una colonna dedicata ed è compatibile con le colonne laparoscopiche in dotazione all'AORN, ognuna delle quali può essere utilizzata come <b>unica colonna robotica/laparoscopica</b></p> <p><b>PUNTI 2</b> SI</p>	<p>NO</p> <p>Il sistema robotico Da Vinci non preclude l'utilizzo delle colonne laparoscopiche da noi indicate ma tale impiego è comunque limitato alla sola visualizzazione delle immagini provenienti dal video-processore della colonna laparoscopica, sul monitor del sistema robotico, così come puntualmente descritto nel paragrafo 18 della relazione tecnica.</p> <p><b>PUNTI 0</b></p>
	<p>Versatilità della colonna laparoscopica offerta per l'esecuzione di altre procedure chirurgiche non utilizzanti il sistema robotico. Per versatilità si intende la capacità di adoperare la colonna laparoscopica, offerta in sede di gara, non solo per procedure di chirurgia robotica (chirurgia laparoscopica convenzionale).</p>	<p>Tabellare SI/NO punti 2</p>	<p>Come dichiarato dal costruttore, il sistema Hugo può essere utilizzato non solo per la chirurgia robotica, ma anche per la chirurgia laparoscopica e open. Infatti, la Torre del Sistema è a tutti gli effetti una torre laparoscopica con le funzionalità necessarie a svolgere una procedura chirurgica standard in laparoscopia grazie alla presenza del sistema di imaging Storz, il modulo di elettrochirurgia Valleylab FT10</p> <p><b>PUNTI 2</b> SI</p>	<p>È inclusa in offerta una colonna laparoscopica Wolf (chirurgia laparoscopica convenzionale) completa e pronta all'esecuzione di altre procedure chirurgiche non utilizzanti il sistema robotico</p> <p><b>PUNTI 2</b></p>	<p>Il sistema di visione offerto potrebbe essere potenzialmente adoperato anche per procedure laparoscopiche. Tuttavia il peso della videocamera robotica è difficilmente gestibile a mano libera e nella pratica la gestione di interventi laparoscopici sarebbe molto difficile. A differenza dei sistemi concorrenti, in cui la visione è simile a quella di un sistema "videolaparo 3d", la modalità immersiva della visione non è utilizzabile in un setting laparoscopico, se non durante una rapida fase di "transizione" verso l'utilizzo di altre tecnologie.</p> <p><b>PUNTI 0</b></p>

*[Handwritten signatures and initials]*

	<p>Possibilità di movimentazione dell'intero sistema, considerando anche la flessibilità nello stivaggio del sistema quando non utilizzato c/o di spostamento in altra sala operatoria tenuto conto degli ingombri e delle masse dello stesso.</p>	<p>Discrezionale Max punti 10</p> <p><math>C(a) = \sum n  W_i * V(a) </math></p> <p><b>LEGENDA</b>  Inadeguato 0,00 punti  Parzialmente adeguato 0,25 punti  Adeguato 0,50 punti  Più che adeguato 0,75 punti  Ottimo 1,00 punti</p>	<p>Il sistema è dotato di Nr. 4 carrelli dei bracci robotici che possiedono a loro volta 4 ruote mobili e che sono completamente indipendenti l'uno dall'altro. Ciascuno di essi è dotato di un braccio robotico modulare ed estensibile. I carrelli dei bracci robotici sono facilmente trasportabili all'interno delle diverse sale operatorie dell'intero ospedale anche da una sola persona. Le quattro ruote di ogni carrello del braccio robotico sono regolabili secondo due diverse configurazioni grazie a ruote e freni di sicurezza:  Configurazione di trasporto --  Configurazione libera --  Anche la torre del sistema e la console sono dotate di ruote con freni di sicurezza, ciò consente un facile spostamento da una sala all'altra da una sola persona.  Infine sussiste la possibilità di stivare i bracci in diversi locali dello stesso comparto operatorio all'occorrenza, considerato anche l'ingombro minimo dei bracci in posizione di stivaggio.</p> <p>Componente 1: Più che adeguato punti 0,75  Componente 2: Ottimo punti 1  Componente 3: Ottimo punti 1</p> <p>PUNTI 9,16</p>	<p>Il sistema è composto da 5 moduli trasportabili e di diverse dimensioni che come dichiarato dalla CMR, consentono di facilitare lo spostamento e lo stivaggio anche per la presenza della colonna dedicata che rappresenta un sesto modulo che non appesantisce la struttura base</p> <p>Componente 1: Ottimo punti 1  Componente 2: Ottimo punti 1  Componente 3: Ottimo punti 1</p> <p>PUNTI 10</p>	<p>L'intero sistema robotico in tutte le sue componenti è dotato di ruote e freni di sicurezza per essere movimentato all'interno del blocco operatorio con molta difficoltà in quanto la caratteristica "all in one", determina un elevato livello di ingombro nonostante il sistema disponga di una posizione di stivaggio che ne compatta, in modo relativo, le dimensioni.</p> <p>Componente 1: parzialmente adeguato Punti 0,25  Componente 2: adeguato punti 0,50  Componente 3: adeguato punti 0,50</p> <p>PUNTI 4,17</p>
<p>Presenza di batteria di backup che dia la possibilità di mantenere la visione intraoperatoria in caso di interruzione di energizzazione. Al valore temporale di autonomia più elevato</p>	<p>Tabellare proporzionale Max punti 2</p>	<p>Il sistema itugo è dotato di un pacco batterie (UPS) che consente, in caso di mancanza di corrente elettrica nella sala operatoria, la possibilità di continuare a mantenere pienamente operativi i 4</p>	<p>I bracci robotici sono dotati di una batteria di supporto ricaricabile che fornisce alimentazione di emergenza in caso di disconnessione dalla rete elettrica.</p>	<p>E' prevista la fornitura di un gruppo di continuità UPS MEDICALE "ERGON-MED9 - 2100W" atto a garantire un'autonomia di 20 minuti. Inoltre, il sistema contiene</p>	


	<p>sarà attribuito il massimo punteggio ed il restante in modo proporzionale.</p>		<p>bracci e la torre di sistema per 5 minuti. Nello specifico Hugo garantirà al chirurgo di poter mantenere la visione endoscopica operatoria e avere pieno controllo dei bracci per 5 minuti</p>	<p>Questo fa sì che in caso di perdita di energizzazione, il braccio dedicato all'endoscopia resti acceso permettendo sia il mantenimento della posizione del braccio che della visione intraoperatoria, permettendo una sicura rimozione degli strumenti chirurgici. Lo stato della batteria è visibile sul pannello di controllo attraverso un indicatore luminoso. La batteria ha una durata di almeno 20 minuti</p>	<p>una batteria di sicurezza che consente di gestire le situazioni di emergenza o guasto.</p>
	<p>PUNTI 0,5</p>	<p>Il sistema robotico Hugo è dotato di due sistemi di registrazione per memorizzare video ed immagini chirurgiche durante gli interventi con la piattaforma robotica Hugo RAS: Il primo sistema di registrazione è DSI - Touch Surgery™ Enterprise e si adatta perfettamente al flusso di lavoro in quanto può essere utilizzato in qualunque intervento di chirurgia robotica e laparoscopica. Il secondo sistema di registrazione di immagini chirurgiche avviene direttamente dalla porta USB presente sulla Torre del Sistema Hugo RAS</p>	<p>PUNTI 2</p>	<p>PUNTI 2</p>	<p>PUNTI 2</p> <p>sistema di registrazione, memorizzazione e archiviazione Medcapture MVR Pro, di tipo embedded che permette la registrazione di immagini e filmati in alta definizione</p>
<p>Sicurezza</p>	<p>Discrezionale Max punti 7 <math>C(a) = \sum_n  W_i  * V(a)_{ij}</math></p> <p><b>COLLECIONE (CI)</b> Inadeguato 0,00 punti</p>	<p>Tabellare SI/NO punti 2</p>	<p>PUNTI 2</p>	<p>PUNTI 2</p>	<p>PUNTI 2</p> <p>A.I. Il sistema dispone di sistemi di sicurezza adeguati a protezione sia dell'operatore che del paziente</p>
<p>Sicurezza</p>	<p>Discrezionale Max punti 7 <math>C(a) = \sum_n  W_i  * V(a)_{ij}</math></p> <p><b>COLLECIONE (CI)</b> Inadeguato 0,00 punti</p>	<p>Tabellare SI/NO punti 2</p>	<p>PUNTI 2</p>	<p>PUNTI 2</p>	<p>PUNTI 2</p> <p>A.I. La commissione ritiene che il RAS offerto dalla soc. CMR non sia dotato di un sistema sicuro per prevenire lo scontro involontario tra bracci robotici, la modifica della posizione delle BSU e la loro calibrazione avviene tramite un approccio personalizzato per ogni paziente, in base alla sua anatomia e BM</p>

PK 7/16

16/11/16

	<p>Parzialmente 0,25 e adeguato punti 1,75</p> <p>Adeguato 0,50 punti 3,5</p> <p>Più che adeguato 0,75 punti 5,25</p> <p>Ottimo 1,00 punti 7</p>	<p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1:</p> <p>Componente 1: ottimo 1,00</p> <p>Componente 2: ottimo 1,00</p> <p>Componente 3: ottimo 1,00</p>	<p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1:</p> <p>Parzialmente Adeguato 0,25 punti 1,75</p> <p>Componente 2:</p> <p>Parzialmente Adeguato 0,25 punti 1,75</p> <p>Componente 3:</p> <p>Parzialmente Adeguato 0,25 punti 1,75</p>	<p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 2: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 3: Adeguato punti 0,5</p>	<p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 2: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 3: Adeguato punti 0,5</p>
<p>A2. Sistema di aggancio e sgancio al trocar in modo sicuro.</p>		<p>A 2. Il robot Hugo è dotato di un meccanismo sicuro di aggancio e sgancio di ciascun braccio meccanico al trocar durante la fase di "Docking" o "Undocking" dei bracci robotici. Tutte le diverse tipologie di errore sono opportunamente segnalate in modo specifico per permettere al personale di sala operatoria la specifica risoluzione.</p> <p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1: ottimo 1,00</p> <p>Componente 2: ottimo 1,00</p> <p>Componente 3: ottimo 1,00</p>	<p>A2. Presenza di un sistema di aggancio scarsamente serrato per l'assenza di trocar dedicati e di aggancio meccanico. Infatti dichiara quanto segue: "..... non richiede un aggancio meccanico tra braccio e trocar-..... Il punto di fulcro viene calcolato dal software di Versus (fase di "port training"), ..... con un fulcro virtuale....."</p> <p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1:</p> <p>Parzialmente adeguato punti 1,75</p> <p>Componente 2:</p> <p>Parzialmente adeguato punti 1,75</p> <p>Componente 3:</p> <p>Parzialmente adeguato punti 1,75</p>	<p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 2: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 3: Adeguato punti 0,5</p>	<p>A2. Il sistema di aggancio/sgancio è in linea con le esigenze chirurgiche.</p> <p>La commissione ha attribuito il seguente punteggio:</p> <p>Componente 1: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 2: Adeguato punti 0,5</p> <p>Componente 3: Adeguato punti 0,5</p>
<p>Consolle chirurgica</p>	<p>Discrezionale Max punti 10 <math>C(a) = \sum n (W_i * V(a)_i)</math></p>	<p>Punti 7</p> <p>La dotazione di monitor 3D HD da 31,5", consente una visione tridimensionale a tutti i chirurghi mediante utilizzo degli occhiali 3D.</p>	<p>il sistema dispone di una sufficiente manualità adattava al chirurgo ma contrariamente a quanto dichiarato dal costruttore, l'assenza della pedaliera</p>	<p>Il visore 3D HD consente soltanto al primo operatore chirurgo di visualizzare il campo chirurgico con immagine tridimensionale ad</p>	<p>Punti 3,5</p>

Handwritten signature and initials.

Handwritten mark or signature.

<p>chirurgo alla consolle, l'intuitività dei comandi, la presenza di sistemi di riduzione del tremore delle mani ed eventuali sistemi che possano migliorare il controllo del movimento degli strumenti robotici.</p>	<p><b>COEFFICIENTI (C)</b>  Inadeguato 0,00 punti  Parzialmente adeguato 0,25 punti  Adeguato 0,50 punti  Più che adeguato 0,75 punti  Ottimo 1,00 punti</p>	<p>La consolle del sistema robotico Hugo consente al chirurgo di mantenere una postura corretta, comoda ed ergonomica anche nell'esecuzione di lunghe procedure chirurgiche. L'operatore è infatti seduto in posizione naturale poggiando i bracci sul supporto appoggiabraccio, d'innanzi al monitor 3D D da 31,5" ad alta definizione 1920x1080, che mostra la vista endoscopica e le informazioni sullo stato corrente del sistema, incluse quelle relative ai carrelli paziente, endoscopio, strumenti e tutti gli altri messaggi inviati dal sistema. La consolle aperta consente al chirurgo alla consolle di essere pienamente consapevole e in contatto diretto con i flussi di sala operatoria (robot, paziente, anestesista, altri chirurghi specialisti, personale infermieristico, assistente al tavolo operatorio), senza l'ausilio di alcun interfono aggiuntivo. Per quanto attiene l'intuitività il monitor 3D HD da 31,5", ricorda la modalità di visione di una colonna laparoscopica utilizzata dai chirurghi per interventi laparoscopici convenzionali, con tutti i vantaggi della chirurgia robotica. Si aggiunge a tale caratteristica il mantenimento della comunicazione diretta con i colleghi e lo staff di sala operatoria, tipicamente documentabile in un intervento laparoscopico tradizionale e non ottenibile con consolle di tipo immersivo. La commissione attribuisce il seguente punteggio  Componente 1: Ottimo 1 10 punti  Componente 2: Ottimo 1 10 punti  Componente 3: Ottimo 1 10 punti</p>	<p>concentra tutti i comandi alle mani e ciò comporta un maggior livello di attenzione e una maggiore difficoltà nella gestione simultanea di molteplici comandi/funzioni. Sebbene sia implementato un SW di reiezione del tremore della mano, l'assenza di aggancio meccanico tra gli strumenti ed i trocars, può trasmettere una sensazione di "gioco" nella movimentazione.</p>	<p>alta definizione che viene trasmessa dall'endoscopio. Il chirurgo primo operatore in consolle può solo decidere di visualizzare in contemporanea all'immagine intraoperatoria un'ulteriore immagine, senza poter gestire alcun parametro e/o comando della colonna laparoscopica e ciò rappresenta una limitazione. Per quanto attiene l'ergonomia il chirurgo primo operatore può regolare la posizione delle componenti della consolle su 4 assi di movimento. Infine il sistema filtra automaticamente il movimento delle mani del chirurgo, con l'intento di ridurre il tremore fisiologico</p>
		<p>La commissione attribuisce il seguente punteggio  Componente 1:  Parzialmente Adeguato 0,25 punti 2,5  Componente 2:  Parzialmente Adeguato 0,25 punti 2,5  Componente 3:  Parzialmente Adeguato 0,25 25 punti 2,5</p>	<p>La commissione attribuisce il seguente punteggio</p>	<p>PUNTI 2,5</p>
		<p>PUNTI 10</p>	<p>La commissione attribuisce il seguente punteggio</p>	<p>PUNTI 5</p>

*Handwritten signatures and initials:*  
- Top right: A large stylized signature.  
- Middle right: "T.M." followed by a signature.  
- Bottom right: A signature.

	<p>Dotazione di display secondario interattivo touch-screen che dia la possibilità di visualizzare e regolare le impostazioni della stessa, le impostazioni del sistema e dell'endoscopio, nonché di visualizzare e gestire eventuali allarmi, assegnare strumenti ai diversi bracci.</p>	<p>Tabellare SI/NO punti 5</p>	<p>Il sistema proposto dispone di un Display interattivo touchscreen da 12,5" collegato sul lato destro della console del chirurgo, regolabile nell'angolazione di visione, serve per comandare tutte le funzioni del robot: - regolare i comandi ergonomici della console adattandola alla fisionomia del chirurgo (altezza monitor, altezza braccio, profondità pedali) - gestire i comandi di ridimensionamento del movimento degli strumenti tra cui la velocità (fine, intermedio, veloce) ed il moltiplicatore di rotazione (disabilitato, 1,5x e 2x).</p>	<p>Il sistema non dispone di uno schermo secondario interattivo touch-screen di tipo integrato che dia la possibilità di visualizzare e regolare le impostazioni, ma la società, offre un tablet che è in grado di visualizzare e gestire attraverso APP dedicate, funzioni e impostazioni di macchina. Il tablet è collegato in modalità WI-FI e ciò potrebbe non garantire il continuo e costante collegamento in presenza di altri dispositivi wireless che potrebbero generare interferenze sui segnali trasmessi</p>	<p>Il touchpad integrato, delle dimensioni di 6,5 pollici, è l'interfaccia di controllo dell'operatore con la console chirurgica. Esso consente di: • impostare tutti i parametri e le funzioni del sistema • impostare la visualizzazione per immagini ausiliarie ad esempio, per affiancare una immagine ecografica intraoperatoria all'immagine chirurgica; • inserire informazioni sulla procedura chirurgica, tramite accesso in Cloud.</p>
<p>Carrello bracci robotici</p>	<p>Sarà valutata la capacità dei singoli bracci robotici di gestire l'endoscopio.</p>	<p>Tabellare SI/NO punti 5</p>	<p>Ognuno dei 4 bracci che compongono il sistema robotico Hugo è in grado di gestire indistintamente tutti gli strumenti e gli endoscopi compatibili col sistema Hugo</p>	<p>Il sistema Versius è un sistema modulare, caratterizzato da 4 bracci robotici montati su carrelli indipendenti, di cui 1 dedicato all'endoscopio e 3 agli strumenti.</p>	<p>Tutti i bracci del sistema robotico offerto sono universali in quanto permettono la gestione indifferente di strumenti ed endoscopio. Tutte le guaine sterili che ricoprono le braccia del sistema sono identiche e consentono di installare endoscopio o strumento senza dover cambiare nulla.</p>
<p>Formazione del team chirurgico</p>	<p>Numero di giornate lavorative di <i>formazione teorico/pratica in presenza</i> oltre i 90gg lavorativi minimi. Per ogni 2gg lavorativi in più rispetto al minimo previsto sarà attribuito 1 punto</p>	<p>Tabellare Max 10 punti</p>	<p>La società Medtronic dichiara di erogare 110 giorni di formazione in presenza oltre i 90 gg lavorativi minimi</p>	<p>La società CMR dichiara che garantirà la presenza dell'Implementation Specialist in sala operatoria e garantita ad ogni équipe chirurgica per il periodo necessario a rendere il team chirurgico indipendente (90gg lavorativi più altre 180 giornate lavorative di formazione in presenza incluse in offerta).</p>	<p>La società è disponibile a formare il personale per ulteriori 20 giornate lavorative oltre alle 90 previste come minimo, per un totale di 110 giorni</p>


	<p>Presenza di <i>application specialists in sala operatoria</i> in affiancamento al team chirurgico. Per ogni 5 procedure chirurgiche in aggiunta alle 30 minime previste saranno attribuiti 5 punti</p>	<p>Tabellare Max 10 punti</p>	<p>La società Medtronic garantisce la presenza di uno Start Up Specialist dedicato in sala operatoria, a supporto ed in affiancamento al personale chirurgico ed infermieristico, per un totale di minimo nr. 80 procedure chirurgiche</p> <p style="text-align: center;"><b>PUNTI 10</b></p>	<p>La società CMR dichiara che incluso in offerta 1000 ulteriori procedure chirurgiche in più in affiancamento con implementation Specialist, in aggiunta alle 30 minime previste.</p> <p style="text-align: center;"><b>PUNTI 10</b></p>	<p>La AB-Medica garantisce la presenza di un team di professionisti interno di ab medica che fornirà supporto durante l'attività clinica in sala operatoria affiancando le diverse figure professionali coinvolte nel programma clinico, per ulteriori 30 procedure chirurgiche in aggiunta alle 30 minime previste (10 per ogni specialità coinvolta).</p> <p style="text-align: center;"><b>PUNTI 10</b></p>
<p>Evidenza documentale della capacità di effettuare procedure chirurgiche ulteriori rispetto a quelle minime richieste. Per ogni ulteriore specialità chirurgica rispetto a quelle indicate nei criteri minimi saranno attribuiti 1 punto</p>	<p>Quantitativo Max punti 5</p>	<p>La società Medtronic dichiara che allo stato attuale le specialità per cui Hugo è certificato sono quelle indicate nei criteri di minima.</p> <p style="text-align: center;"><b>PUNTI 0</b></p>	<p>La società AB Medica dichiara che il sistema da Vinci X IS4200 è progettato per l'esecuzione di interventi chirurgici di:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> Urologia</li> <li><input type="checkbox"/> Chirurgia generale</li> <li><input type="checkbox"/> Ginecologia</li> <li><input type="checkbox"/> Chirurgia toracica</li> <li><input type="checkbox"/> Chirurgia cardiotoracica</li> </ul> <p>(mobilizzazione dell'arteria toracica interna)</p> <ul style="list-style-type: none"> <li><input type="checkbox"/> Otorinolaringoiatria (tumori benigni o tumori maligni classificati con T1 e T2, procedure benigne di resezione base lingua)</li> <li><input type="checkbox"/> Chirurgia della Mammella (con preservazione dei capezzoli e ricostruzione immediata)</li> <li><input type="checkbox"/> Chirurgia Pediatrica (no transorale).</li> </ul> <p>Le tipologie di intervento chirurgico certificate, pari a 3 oltre il numero minimo richiesto</p> <p style="text-align: center;"><b>PUNTI 3</b></p>	<p>La società CMR dichiara che attraverso la lettura delle Certificazioni è emerso che il sistema è certificato per l'impiego delle seguenti specialità chirurgiche:</p> <p>general, urologic, gynecological and thoracic minimal access surgical procedures.</p> <p><b>Document</b> Document number SR-00350 Document title EU MDR Declaration of Conformity- Versius® Surgical system Revision 1.0 Date 02-Feb-2023</p> <p>Pertanto, il sistema è certificato sono quelle indicate nei criteri di minima.</p> <p style="text-align: center;"><b>PUNTI 0</b></p>	
<p><b>Totale punteggio</b></p>		<p><b>70 punti</b></p>	<p><b>62,66 punti</b></p>	<p><b>42,25 punti</b></p>	<p><b>49,67 punti</b></p>

Prof. Ferdinando Fusco 

Prof. Roberto Ivan Troisi 

Dott. Gianfranco Lauria 

Dott.ssa Simona Gravina 



REGIONE CAMPANIA  
AZIENDA OSPEDALIERA DI RILIEVO NAZIONALE  
E DI ALTA SPECIALIZZAZIONE  
"SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO" DI CASERTA

**OGGETTO: Affidamento del servizio di noleggio, per anni sette, di n. 1 sistema di chirurgia robotica per le esigenze del blocco operatorio dell'A.O.R.N. "SANT'ANNA E SAN SEBASTIANO" di Caserta - Procedura di Gara n. PI055202-24.**

**VERBALE SEDUTA PUBBLICA n. del 28.10.2024**

In data 28.10.2024, alle ore 15:33 circa presso gli uffici della u.o.c. Tecnologia Ospedaliera di questa AORN ubicati al primo piano della Palazzina B, in Via Palasciano, Caserta, si è riunita la Commissione giudicatrice, al fine di dare lettura dei punteggi tecnici già inseriti sulla piattaforma Siaps e successivamente di aprire le offerte economiche, nominata giusta deliberazione n.845 del 17.07.2024 - composta come segue:

- Prof. Ferdinando Fusco – Direttore Dipartimento Scienze Chirurgiche – Presidente;
- Prof. Roberto Ivan Troisi – Direttore U.O.C. Chirurgia Epato-bilio-pancreatica, mininvasiva e robotica AOU Federico II - Consulente presso l'A.O.R.N. di Caserta - Componente;
- Dott. Gianfranco Lauria – supporto al RUP - componente;
- Dott.ssa Simona Gravina – Assistente Amministrativo U.O.C. Tecnologia Ospedaliera e HTA – Segretario verbalizzante.

Sono presenti, per delega, alla seduta pubblica i seguenti operatori economici:

- ✓ Per MEDTRONIC ITALIA SPA: Dott. Cannone Vincenzo;
- ✓ Per CMR SURGICAL SRL: Dott.ssa Serena Maria Rizzardi;
- ✓ Per AB MEDICA: Sig. Alessandro Pangrazi, Sig.ra Santarpia Giulia.

Tanto premesso il Presidente della Commissione dichiara aperta la seduta di gara pubblica al fine di dare lettura dei punteggi tecnici già inseriti sulla piattaforma Siaps e, successivamente di aprire le offerte economiche.

Dall'apertura delle offerte economiche è risultato quanto segue:

Fornitore	Ribasso % offerto	Punteggio economico	Costi della sicurezza	Costo totale della fornitura iva esclusa
MEDTRONIC ITALIA SPA	29,84	30	€ 18.859,00	€ 4.714.752,00
CMR SURGICAL SRL	23,36	29,70	€ 2.575,00	€ 5.150.208,00
AB MEDICA	28,85	27,88	€ 956,16	€ 4.781.280,00

Sommando i risultati tecnici ed economici, risulta:

Fornitore	Punteggio tecnico	Punteggio economico	Punteggio totale
MEDTRONIC ITALIA SPA	62,66	30,00	92,66
CMR SURGICAL SRL	42,25	27,88	70,13
AB MEDICA	49,67	29,70	79,37

Sulla base dei risultati ottenuti, si aggiudica, in via provvisoria, la gara in oggetto l'Operatore Economico MEDTRONIC ITALIA SPA.

Terminata l'operazione succitata, il Presidente della Commissione chiude la seduta e procede alla consegna degli atti di gara al Segretario verbalizzante per la custodia che provvederà alla trasmissione degli stessi al RUP per il seguito.

La seduta viene chiusa alle ore 17:01.

Letto, confermato e sottoscritto.

Prof. Ferdinando Fusco

Prof. Roberto Ivan Troisi

Dott. Gianfranco Lauria

Dott.ssa Gravina Simona

- ✓ Per MEDTRONIC ITALIA SPA: Dott. Cannone Vincenzo;
- ✓ Per CMR SURGICAL SRL: Dott.ssa Serena Maria Rizzardi;
- ✓ Per AB MEDICA: Sig. Alessandro Pangrazi, Santarpia Giulia

*Vincenzo Cannone*  
*Serena Maria Rizzardi*  
*Alessandro Pangrazi*  
*Giulia Santarpia*

**Tabella Riepilogo Punteggi Economici**

Descrizione Criterio	Tipologia	Formula	Max Punteggio attribuito
Criterio di valutazione economico	Percentuale	Massimo Sconto non Lineare	30,00

MEDTRONIC Italia spa - PI075297-24			
Descrizione Criterio		Valore Offerito	Punteggio Economico
Criterio di valutazione economico		29,84	30,00
<b>Totale</b>			<b>30,00</b>

CMR SURGICAL S.R.L. - PI077003-24			
Descrizione Criterio		Valore Offerito	Punteggio Economico
Criterio di valutazione economico		23,36	27,88
<b>Totale</b>			<b>27,88</b>

ab medica - PI077650-24			
Descrizione Criterio		Valore Offerito	Punteggio Economico
Criterio di valutazione economico		28,85	29,70
<b>TOTALE</b>			<b>29,70</b>



Handwritten signatures in blue ink, including a large signature on the right and several smaller ones on the left.



**ATTESTAZIONE DI VERIFICA E REGISTRAZIONE CONTABILE**

relativa alla **DELIBERAZIONE DEL DIRETTORE GENERALE** con oggetto:

**AFFIDAMENTO DEL SERVIZIO DI NOLEGGIO PER ANNI SETTE DI N.1 SISTEMA DI CHIRURGIA ROBOTICA PER LE ESIGENZE DEL BLOCCO OPERATORIO – PROCEDURA DI GARA N.PI055202-24 – AGGIUDICAZIONE CIG: B1D66C06EA**

**ATTESTAZIONE DI VERIFICA E REGISTRAZIONE CONTABILE 1 (per le proposte che determinano un costo per l'AORN)**

Il costo derivante dal presente atto : €3.318.097,44

- è di competenza dell'esercizio 2031 , imputabile al conto economico 5040201010 - canone di noleggio - area sanitaria da scomputare dal preventivo di spesa che presenta la necessaria disponibilità
- è relativo ad acquisizione cespiti di cui alla Fonte di Finanziamento

**ATTESTAZIONE DI VERIFICA E REGISTRAZIONE CONTABILE 2 (per le proposte che determinano un costo per l'AORN)**

Il costo derivante dal presente atto : €2.433.900,00

- è di competenza dell'esercizio 2031 , imputabile al conto economico 5010107010 - Dispositivi Medici da scomputare dal preventivo di spesa che presenta la necessaria disponibilità
- è relativo ad acquisizione cespiti di cui alla Fonte di Finanziamento

Caserta li, 15/11/2024

**il Direttore**  
**UOC GESTIONE ECONOMICO FINANZIARIA**  
**Carmela Zito**